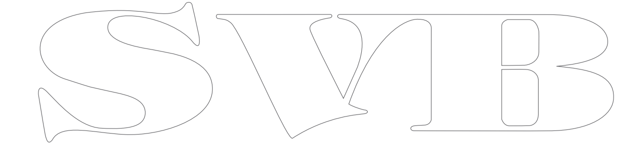


CLIPPER DUET

Combiné loch-speedo / sondeur



Manuel d'utilisateur

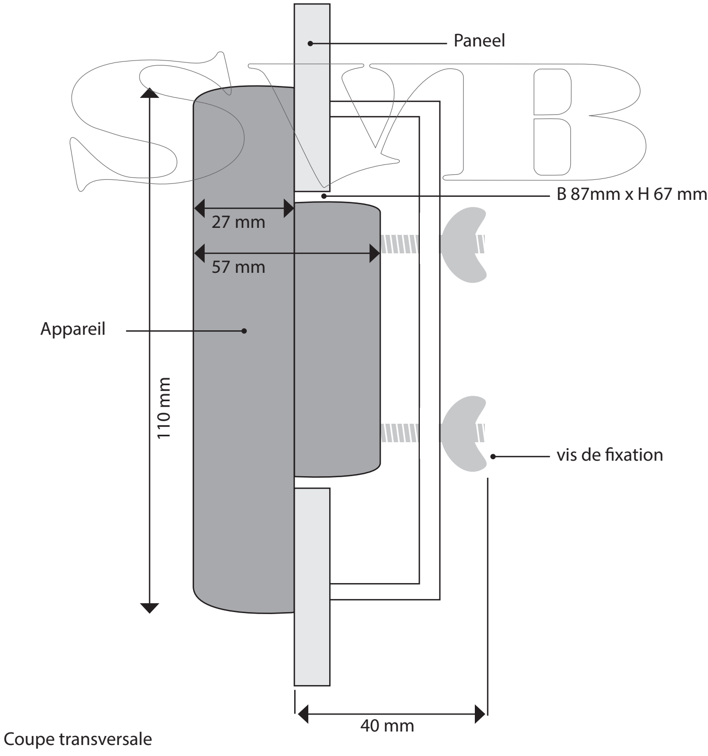
1. INTRODUCTION

Votre sondeur CLIPPER est fourni complet avec unite centrale, capteur et alanne. Il est prevu pour etre alimenté a partir d'une batterie de bord de 12 V.

2. Installation de l'ecran

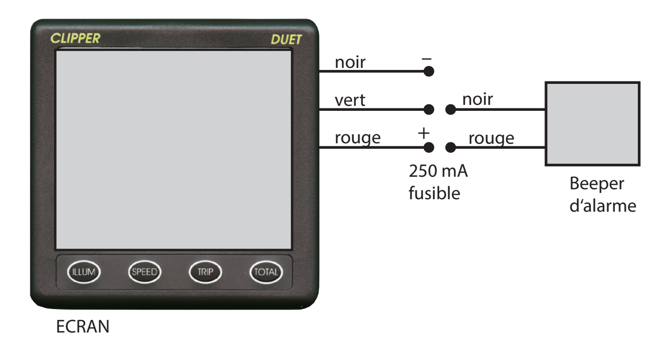
Choisissez un emplacement fonctionnel pour votre appareil. Il droit être plan et l'arrière du panneau doit rester sec en toutes circonstaces (L'entrée du cable sur l'arrière de l'appareil n'est pas étanche pour permettre une bonne ventilation et éviter la buée à l'écran).
Découpez un trou de 67 mm de haut par 87 mm de large.
Passez le cablage à travers ce trou et connectez le fil noir au négatif positif pour protéger votre appareil. La consommation de votre sondeur étant très réduire, un fusible d'un quart d'Ampere est suffisant.

Le fil rouge du beeper d'alarme doit être connecté également au positif. Le fil noir sera raccordé au fil vert venant de l'appareil. Le beeper n'est pas étanche et sera monté à un emplacement protégé. Déposez les écrans papillons et l'étrier inox de l'arrière de votre appareil. Mettez en place le joint fourni dans la rainure prévue à cet effet. Assurez vous qu'il est bien en place avant



Coupe transversale

de mettre l'appareil dans son emplacement. Présentez alors votre appareil, reposez l'étrier et



serrez les écrous sans exces. Vérifiez que le joint est parfaitement au contact de la paroi afin d'être sur de l'étanchéité de l'installation. Il est conseillé de fixer les cables verticalement et vers le bas à partir de l'appareil pour éviter qu'une goutte de condensation, par example ne puisse descendre le long du cable et pénetrer dans le boitier.

3. Installation du Capteur

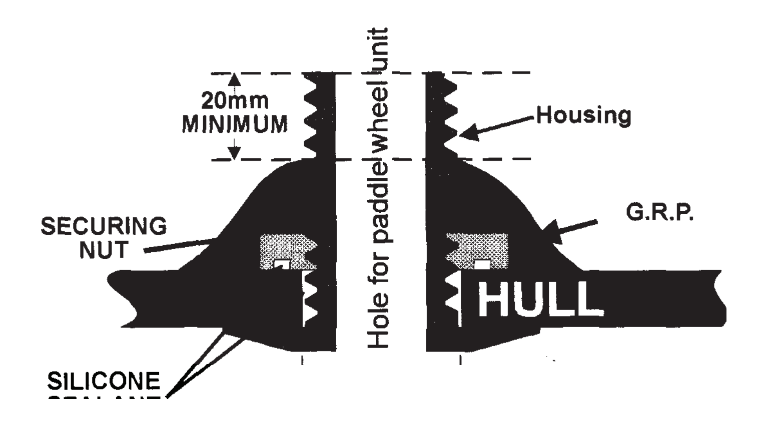
Votre capteur peut être monté de trois façons:

1) Le capteur peut être collé directement à l'interieur, sur la coque (une faible énergie est absorbée par le polyester, mais n'altère que de façon imperceptible les performances de votre sondeur)
2) Un kit de montage traversant peut vous être fourni par SVB.
3) Vous pouvez utiliser un kit comprenant un tube polyester.

Cette dernière solution présente l'avantage de vous laisser libre de déposer facilement votre sonde pour nettoyage ou déplacement. Ce kit est également disponible chez SVB. Pour les montages intérieurs, si la précision n'est pas affectée par la traversée du polyester, les capacités de votre appareil peuvent être légèrement altérées par des profondeurs importants. Ceci dépendra de la quantité et de l'épaisseur du polyester.
Quelque soit la methode d'installation choisie,il faut tout d' abord selectionner le meilleur emplacement. Choisissez une position sous la ligne de flottaison, qui permette d'installer le capteur verticalement.Assurez vous que le passage du cable est degage de toutes zone d'interferences. Ne coupez JAMAIS celui ci. Eloignez le no!4mment du moteur,de l'altemateur,des pompes et moteurs electriques. La zone a 1' aplomb de votre sonde ne doit pas comporter de bulles d' air ni de turbulences qui pourraient perturber le signal. On choisira le tiers avant dans le cas d'un deplacement lourd,et le tiers arriere s'il s'agit d'une carene planante. Pour valider le choix de 1' emplacement, vous pouvez fixer provisoirement le capteur a l'aide d'un chewing gum,et tester ainsi votre installtion par diferentes profondeurs et vitesses. Procedez ensuite à l'installation définitive.

4. Installation du capteur a aubes

Une fois le bateau à sec, percez un trou de 42 mm dans le fond de coque pour installer le passé-coque avec les méthodes ad 'hoc d'étanchéité. Il est déconseillé d'utiliser des mastics. L'utilisation d'un joint silicone est plus appropriée.



Installation du passe-coque (vue en coupe non à l'échelle)

La gorge qui se trouve sur la face inférieure de l'écrou de sûreté est destinée à être remplie avec le produit d'étanchéité. Veillez à ne pas serrer cet écrou avec excès (serrage à la main). Nettoyez le produit d'étanchéité après serrage et ensuite vous pouvez le recouvrir de polyester comme sur le schéma. Assurez-vous que le haut du filetage reste libre sur au moins 20 mm.

Le capteur roue à aube peut alors être mis en place à fond dans le passe-coque avec la flèche dans l'axe du bateau et dirigée vers la proue. Il est recommandé de garnir les joints toriques avec un peu de graisse silicone pour assurer une bonne indépendance du capteur par rapport au passe-coque. Serrez l'écrou supérieur et branchez le câble sur la prise prévue à cet effet ('paddlewheel') au dos de l'appareil. Pour plus de sûreté, garnissez l'écrou de graisse silicone.

5. Interferences Electroniques

La presence d'interferences se caracterise par l'affichage de nombres changeants et aléatoires qui rendent delicat la lecture de votre CLIPPER. Elles sont générées par des pics de haute tension provenant, souvent du moteur de l'alternateur ou de cables mal isolés. Cela peut se produire de deux façons :

1) A travers la masse de votre circuit électrique
2) A travers un champ magnétique si des cables sont a proximité.

Pour éviter cela, choisissez une position éloignée du moteur et des autres sources d' interférences pour l'ecran, la sonde et le cable. Ne coupez JAMAIS celui ci, lovez le en cas de longueur excessive.

6. Utilisation

Une fois sous tension, l'appareil affiche la profondeur et la vitesse. Une pression sur TRIP permet d'afficher le loch journalier, qui est la distance parcourue depuis la mise sous tension. Une fois l'appareil éteint, le loch journalier est remis à zéro. Une pression sur TOTAL affiche le

loch totalisateur. Il ne peut pas être remis à zéro.
Une pression sur SPEED remet l'affichage sur la vitesse du bateau.

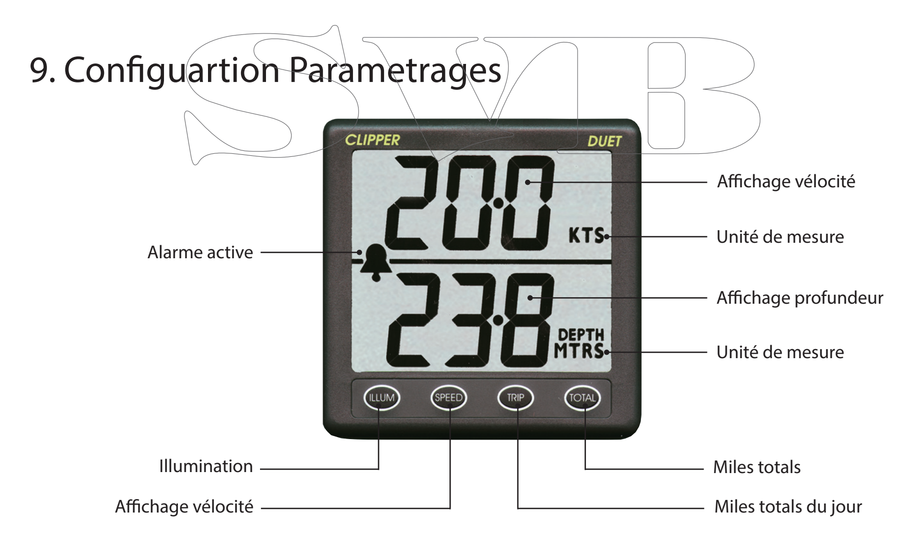
7. Eau peu profondé

Ce réglage est effectué pendant le fonctionnement normal. Appuyez simultanément sur SPEED et TRIP. L'écran affiche „SHA" (shallow), le symbole de la cloche et la profondeur de l'alarme actuelle. L'alarme de profondeur, vous pouvez réduire sur le bouton TRIP ou augmenter la avec la touche TOTAL. Si l'alarme de profondeur peu profonde a été sélectionner, appuyez sur la touche SPEED pour confirmer. Si un alarme de profondeur peu profonde se déclenche, le symbole de cloche clignote. Pour activer ou désactiver l'alarme d'eau peu profondé, appuyez simultanément sur les touches SPEED et TRIP.

8. L'alarme speedo

L'alarme du speedo est visuelle et sonore. Elle se déclenche lorsque la vitesse dépasse une limite définie. Ceci se fait en appuyant sur SPEED et TOTAL simultanément. La légende SPD s'affiche sur la partie inférieure de l'écran. La limite définie est affichée sur la partie haute. Utilisez TRIP pour l'abaisser et TOTAL pour l'augmenter. Pour inhiber l'alarme, pressez sur pressez sur TRIP jusqu'à atteindre 0, puis OFF. Une pression sur SPEED valide la valeur dans la mémoire de l'appareil et remet l'affichage en usage courant.

9. Configuartion Parametrages



Ces fonctions permettent de modifier l'unité d'affichage (pieds/mètres, miles/milles nautiques/kilomètres). Elles donnent également accès aux réglages de l'alarme et du loch. Pour entrer dans ce menu, appuyez longuement sur ILLUM jusqu'à l'allumage de l'appareil. Au relâchement de la touche, l'écran affiche SET ENG pour confirmer le menu paramétrage.

10. Selectionner l'unite

Une fois le menu paramétrage validé, appuyez sur TOTAL. L'écran affiche SET et l'unité en cours d'utilisation (nœuds, km/h ou m/h). Utilisez la touche TOTAL pour faire défiler les unités.

Appuyez sur SPEED pour valider votre choix. La légende CON apparaît brièvement pour confirmer, puis l'écran affiche SET et l'unité désormais sélectionnée.
Si les réglages sont terminés, appuyez sur ILLUM pour quitter le menu de paramétrage.

11. Reglage de l'offset de quille

L'Offset de quille represente la distance verticale entre le capteur et le bas de la quille. Lorsque l'offset de quille est enregistre, les mesures affichees representent le fond SOUS la quille.
Les touches DEEP et SHALL pennettent d'ajuster ce reglage de 0 a 2.5 m par paliers de 0.1 m.Appuyez sur DEEP pour augmenter cette valeur,ou sur SHALL pour la diminuer.

12. Reglage de la frequence

Votre sondeur CLIPPER emet des ultrasons a une frequence de 7 par seconde. Une nouvelle mesure est affichée 2 fois par seconde. Dans des conditions difficiles, en presenée de bruits importants, des variations de mesure peuvent apparaitre. Ces variations peuvent être genantes si elles sont affichées. Pour eviter ceci vous pouvez limiter le nombre des emissions de votre sondeur.
Selon l'indice que vous enregistrerez (1 à 7) vous pourrez reduire la reactualisation de l'affichage jusqu'a une reactualisation par seconde. Appuyez sur SET et SHALL simultanément pour augmenter l'indice de frequence. Le reglage actuel est affiche en bas à gauche de l'ecran et evoluera d'une unite à chaque appui sur les touches SET et SHALL. Le dernier indice choisi restera en memoire.

13. Calibration du LOCH-SPEEDO

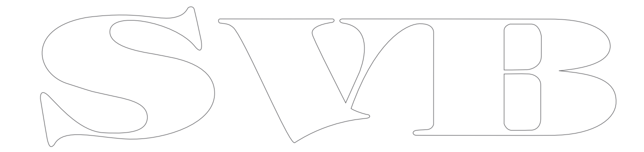
La calibration du speedo consiste à déterminer le nombre de révolutions de la roue à aubes par rapport à une distance parcourue fixe. Votre instrument est pré-calibré en usine. Cependant, le type de carène et l'emplacement du capteur peuvent créer des différences qu'il faut corriger.

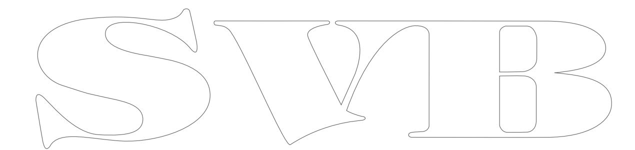
Entrez dans le menu de paramétrage. L'écran affiche SET ENG. Appuyez sur TRIP pour afficher CAL et la valeur du facteur de calibration (100% est la valeur par défaut pour un bon fonctionnement dans de bonnes conditions). Cette valeur peut être abaissée avec la touche TRIP ou augmentée avec la touche TOTAL dans une fourchette de 70% à 150%.

Si le speedo est optimiste, il faut réduire le facteur de correction proportionnellement, et inversement si le speedo est pessimiste. Par exemple si le speedo est pessimiste de 6%, le facteur sera augmenté de 6%.
Une pression sur SPEED valide la valeur et l'afficheur revient sur la racine du menu de paramétrage. Si les réglages sont terminés, appuyez sur ILLUM pour quitter le menu de paramétrage et revenir à l'affichage normal.

LIMITES DE GARANTIE

Nasa Marine Ltd. Garanti cet instrument contre tous les défauts de matériaux et de fabrication pendant une période de un an à partir de la date d'achat. Nasa Marine Ltd. Réparera ou remplacera, à sa discrétion toute pièce qui s'avérerait défectueuse pendant cette période de garantie. Ces réparations ou remplacement seront gratuits pour le client, pièces et main-d'œuvre. Le client reste responsable des frais de transport. Cette garantie exclu les disfonctionnement qui résultent de mauvaises utilisations, usages excessifs, modifications non autorisées, accidents, réparations. En aucun cas Nasa Marine Ltd. Peut être tenu responsable de quelque dommage que ce soit résultant de l'utilisation , la mauvaise utilisation ou l'incapacité d'utiliser correctement l'instrument ou de défaut de l'instrument. Si ces conditions vous semblent inacceptables vous devez retourner cet instrument dans sa boîte d'origine, non déballé et non utilisé, à votre revendeur pour un remboursement.





Ce instructions de l'opérateur s'appliquent uniquement en conjonction avec l'original anglais.
Pour les erreurs dans le contenu, nous déclinons toute responsabilité.
En cas de doute, la version en langue anglaise prévaudra.

www.svb-marine.fr

